

Notas de aula ECT2202 T02 2022-01-27 Aula 20 — Diagonalização

Seja $A \in L(\mathbb{R}^3)$ operador linear.

Simétrica.

$$C = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$$

Na base canônica

$$[A]_C = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$A(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2x + 2y \\ 2x - y \\ 2z \end{pmatrix}$$

$$[A(x, y, z)]_C = [A]_C \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

Obtenha os autovalores e autovetores de A

$$\lambda \text{ tal que } \det(A - \lambda I) = 0$$

$p_A(\lambda)$

$$\det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 2 & 0 \\ 2 & -1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 2-\lambda \end{pmatrix} = (2-\lambda) \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 2 & -1-\lambda \end{pmatrix}$$

$$= (2-\lambda) [(2-\lambda)(-1-\lambda) - 4]$$

$$= (2-\lambda) [\lambda^2 - 2\lambda + \lambda - 2 - 4]$$

$$p_A(\lambda) = (2-\lambda) [\lambda^2 - \lambda - 6]$$

$$\text{Raízes: } (2-\lambda) = 0 \Rightarrow \lambda = 2$$

$$\lambda^2 - \lambda - 6 = 0 \Rightarrow \lambda = \begin{cases} 3 \\ -2 \end{cases}$$

$$\text{Autovalores: } \lambda_1 = 2 \Rightarrow V(\lambda_1) \text{ subespaço de autovetores}$$

$$\lambda_2 = 3 \Rightarrow V(\lambda_2) \text{ subespaço de autovetores}$$

$$\lambda_3 = -2 \Rightarrow V(\lambda_3) \text{ subespaço de autovetores}$$

$$[A]_D = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 2 \cdot 5 & 0 & 0 \\ 0 & 12+3 & 0 \\ 0 & 6-6 & -2-9 \\ & & -10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \checkmark$$

$$D = \left\{ \overset{\alpha(\lambda_1)}{(0,0,1)}, \overset{\alpha(\lambda_2)}{\frac{1}{\sqrt{5}}(2,1,0)}, \overset{\alpha(\lambda_3)}{\frac{1}{\sqrt{5}}(2,-1,0)} \right\} = B$$

$$[A]_D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{bmatrix}$$

$$M_C^D = \begin{bmatrix} [v_1]_C & [v_2]_C & [v_3]_C \end{bmatrix}$$

4. Seja $A \in L(\mathbb{R}^3)$ o operador linear cuja matriz relativa à base canônica é

$$[A] = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

- Obtenha os autovalores e autovetores de A .
- Mostre que existe uma base B de $\mathbb{R}^3$, ortonormal, formada por autovetores de A .
- Escreva a matriz mudança de base da base de autovetores de A para a base canônica. Verifique que é uma matriz ortogonal, $M^{-1} = M^t$.
- Mostre que $[A]_B = M^t[A]M$.