

Seja  $V$  espaço vetorial sobre os  $\mathbb{R}$ , dotado de produto interno ( $V$  é espaço euclidiano)

$B: \{u_1, \dots, u_n\}$  base ortonormal de  $V$

$$\langle u_i, u_j \rangle = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases}$$

— norma 1  
 — ortogonais

Propriedades: Sejam  $u, w$  vetores de  $V$

$$[u]_B = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}_B \quad [w]_B = \begin{bmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{bmatrix}_B$$

$$\begin{aligned} \langle u, w \rangle &= \left\langle \sum_i u_i u_i, \sum_j w_j u_j \right\rangle \\ &= \sum_i u_i \left\langle u_i, \sum_j w_j u_j \right\rangle \\ &= \sum_i u_i \left( \sum_j w_j \langle u_i, u_j \rangle \right) \end{aligned}$$

$$\langle u, w \rangle = \sum_i u_i w_i$$

$\delta_{ij}$   
 produto interno usual em  $\mathbb{R}^n$   
 (produto escalar)

$$= u_1 w_1 + u_2 w_2 + \dots + u_n w_n$$

$$= [u_1 \ u_2 \ \dots \ u_n] \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{bmatrix}$$

$$\langle u, w \rangle = [u]^T [w]$$

$$[\varphi] = \begin{bmatrix} \varphi_1 \\ \vdots \\ \varphi_n \end{bmatrix} \Rightarrow \varphi = \varphi_1 \mu_1 + \varphi_2 \mu_2 + \dots + \varphi_n \mu_n$$

$$\varphi_1 = \langle \mu_1, \varphi \rangle \rightarrow \text{Coeficientes de Fourier}$$

$$\varphi_2 = \langle \mu_2, \varphi \rangle \dots$$

Operador:  $T: V \rightarrow V$   $B$ , base ortonormal

Se  $[T]_B = ([T]_B)^T$  dizemos que  $T$  é um OPERADOR AUTOADJUNTO

Operador adjunto.

$T^*$  é op. adjunto de  $T$

se  $\langle T^*(\varphi), \omega \rangle = \langle \varphi, T(\omega) \rangle$  para todos  $\varphi, \omega \in V$

Note  $(T^*)^* = T$

$$[T^*] = [T]^T$$

$$\begin{aligned} \langle \varphi, T(\omega) \rangle &= [\varphi]^T [T(\omega)] \\ &= [\varphi]^T [T] [\omega] \\ &= ([\varphi]^T [T]) [\omega] \\ &= ([T]^T [\varphi])^T [\omega] \\ &= [T^*(\varphi)]^T [\omega] \end{aligned}$$

$$\langle \varphi, T(\omega) \rangle = \langle T(\varphi), \omega \rangle$$

$$T^* \text{ é adjunto de } T \Leftrightarrow [T^*] = [T]^T$$

$$\begin{aligned} (AB)^T &= B^T A^T \\ (A^T B)^T &= B^T (A^T)^T \\ &= B^T A \\ B &= [\varphi] \\ A &= [T] \end{aligned}$$

Se  $T$  é autoadjunto,

$$[T]^T = [T] \Rightarrow T^* = T$$

Nota: caso complexo:

$$T \text{ é autoadjunto } \Leftrightarrow [T]^{\dagger} = [T]$$
$$[T] = (\overline{[T]})^T$$

### Operadores ORTOGONAIS/UNITÁRIOS/NORMAIS

Matrizes ortogonais (Reais)

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Matriz } A \text{ é ortogonal se} \\ A A^T = \mathbb{1} \\ A^T = A^{-1} \end{array} \right.$$

Caso complexo:

Matriz  $A$  é unitária s.s.s.

$$\left\{ \begin{array}{l} A A^{\dagger} = \mathbb{1} \\ A^{\dagger} = A^{-1} \end{array} \right.$$

## Propriedades

- Se  $A$  é uma matriz ortogonal, suas colunas formam um conjunto ortonormal de vetores. O mesmo vale para as linhas

$$A = \begin{bmatrix} | & | & & | \\ u_1 & u_2 & \dots & u_n \\ | & | & & | \end{bmatrix} \quad A^T = \begin{bmatrix} \hline u_1 \hline \hline u_2 \hline \hline \vdots \hline \hline u_n \hline \hline \end{bmatrix}$$

$$\langle u_1, u_2 \rangle = [u_1]^T [u_2] = 0$$

$$\langle u_1, u_1 \rangle = [u_1]^T [u_1] = 1$$

$$A A^T = \begin{bmatrix} [u_1]^T [u_1] & [u_2]^T [u_1] & 0 & \dots \\ 0 & [u_2]^T [u_2] & 0 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{bmatrix}$$

- Se  $A$  é ortogonal/unitária,  $\det(A) = \pm 1$

$$\begin{aligned} A A^T &= \mathbb{I} \\ \det(A A^T) &= \det(\mathbb{I}) \\ \det(A) \det(A^T) &= 1 \\ (\det(A))^2 &= 1 \\ \det(A) &= \pm 1 \end{aligned}$$

$$\det(A^T) = \det(A)$$

## OPERADOR ORTOGONAL

$T$ : É OPERADOR ORTOGONAL SE E SOMENTE SE

$[T]_B$  for ortogonal numa base  $B$  ortonormal

- Todo operador ortogonal/unitário leva uma base ortonormal de  $V$  a outra base ortonormal.

$B = \{u_1, \dots, u_n\}$  ortonormal  
↳  $n$  vetores

$$[T]_B = \begin{bmatrix} [T(u_1)] & [T(u_2)] & \dots & [T(u_n)] \end{bmatrix}$$

ortonormais  
n vetores  $\rightarrow$  L.I.  $\rightarrow$  Base de V

- Todo operador ortogonal é um isomorfismo, ou seja, uma transformação <sup>m</sup>bijetora.

Teorema núcleo-imagem

$$T: V \rightarrow V$$

$$\dim(D(T)) = \dim(\text{CD}(T))$$

$$T(B) = \{ T(u_1), T(u_2), \dots, T(u_n) \}$$

é gerador de  $\text{Im}(T)$ , e é ortonormal, logo LI, portanto BASE de  $\text{Im}(T)$ .  
n vetores  $\rightarrow \dim(\text{Im}(T)) = n$

$$\underbrace{\dim(\text{Im}(T))}_n + \underbrace{\dim(\text{ker}(T))}_0 = \underbrace{\dim(D(T))}_n$$

Logo  $T$  é injetora  
e sobrejetora:  $\dim(\text{Im}(T)) = \dim(\text{CD}(T))$ .

Logo ISOMORFISMO  $\Leftrightarrow$  inversível

$$- T \text{ ortogonal} \Rightarrow \langle T(v), T(w) \rangle = \langle v, w \rangle$$

para quaisquer  $v, w \in V$

preserva ângulos

$$\rightarrow \text{Preserva norma} \Rightarrow \|T(v)\| = \|v\| \quad \text{ISOMETRIA}$$

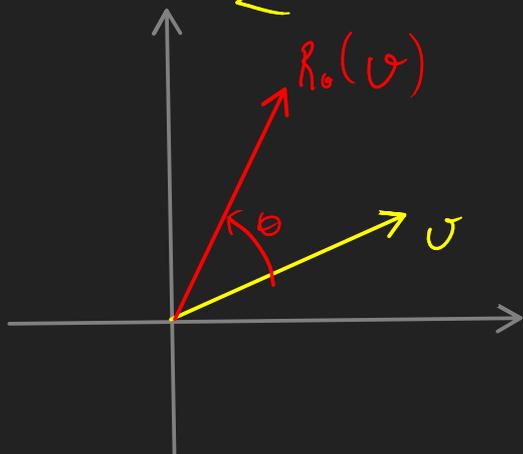
Transformações ortogonais são transformações RÍGIDAS, não deformam figuras.

Exemplo:

$$R_\theta: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

n. base canônica

$$[R_\theta] = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$



Esse operador é ortogonal.

$$[R_\theta][R_\theta]^T = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \cos^2 \theta + \sin^2 \theta & \cos \theta \sin \theta - \sin \theta \cos \theta \\ \sin \theta \cos \theta - \sin \theta \cos \theta & \sin^2 \theta + \cos^2 \theta \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \checkmark \text{ ortogonal.}$$

$$v = (\cos \theta, \sin \theta) \Rightarrow [v] = \begin{bmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{bmatrix}$$

$$w = (-\sin \theta, \cos \theta) \Rightarrow [w] = \begin{bmatrix} -\sin \theta \\ \cos \theta \end{bmatrix}$$

