

14.3. Isomorfismos

- Um *isomorfismo* é uma transformação linear $F: V \rightarrow W$ que seja bijetora.
- Um isomorfismo $F: V \rightarrow V$ é um *automorfismo*.
- Se $F: V \rightarrow W$ é um isomorfismo, então $F^{-1}: W \rightarrow V$ também é um isomorfismo.
- Se existe um isomorfismo $F: V \rightarrow W$, os espaços V e W são isomorfos.
- Dois espaços V e W são isomorfos se e somente se $\dim(V) = \dim(W)$

$$F: V \rightarrow W$$

F é bijetora $\Leftrightarrow F$ é um isomorfismo
 ↪ V e W isomorfos

injetora *sobrejetora*

Espaços isomorfos são essencialmente indistinguíveis no tocante à Álgebra Linear

Espaços vetoriais V e W são isomorfos se e somente se $\dim(V) = \dim(W)$

V e W isomorfos $\Rightarrow \dim(V) = \dim(W)$

$$F \text{ é bijetora} \Rightarrow \text{injetora} \Rightarrow \dim(\ker F) \leq \dim(V)$$

$$\dim(\ker(F)) + \dim(\text{Im}(F)) = \dim(V) = \dim(W)$$

$\leq \dim(W)$

$$\dim(W) = 3 \quad \dim(V) = 2$$

$\dim(\text{Im}(F)) \leq 2 \Rightarrow$ não tem F sobrejetora

$\dim(\ker(F)) \geq 1 \Rightarrow$ não tem F injetora.

Sobrejetora $\Rightarrow \dim(\text{Im}) = \dim(W)$

$\dim(V) = \dim(W) \Rightarrow V$ e W isomorfos

Sejam $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ base de V

$C = \{w_1, \dots, w_n\}$ base de W

Defina $F: V \rightarrow W:$

$$\left. \begin{array}{l} F(v_1) = w_1 \\ F(v_2) = w_2 \\ \vdots \\ F(v_n) = w_n \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{Sobrietores} \\ \text{e injetores.} \end{array}$$

Matrizes de transformação

Exemplos

$$[F(v)]_C = [F]_C^B [v]_B$$

Transf. Identidade:

$$I: V \rightarrow V$$

$$I(v) = v$$

$$[v]_C = [I]_C^B [v]_B$$

Ex:

$$F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$F(x, y, z) = (x+y, y+z)$$

$B: \{ \underset{v_1}{(1,0,0)}, \underset{v_2}{(0,1,0)}, \underset{v_3}{(0,0,1)} \}$ base \mathbb{R}^3 (canônica)

$C: \{ \underset{w_1}{(2,0)}, \underset{w_2}{(1,1)} \}$ base de \mathbb{R}^2 (não canônica)

$$[F]_C^B ?$$

Definição

A matriz $m \times n$:

$$[F]_C^B = [\alpha_{ij}] = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mn} \end{bmatrix}$$

é a **matriz da transformação** F em relação às bases B e C .

As colunas de $[F]_C^B$ são as coordenadas de $F(v_j)$:

$$[F]_C^B = [[F(v_1)]_C \quad [F(v_2)]_C \quad \dots \quad [F(v_n)]_C]$$

1 Escrever $F(B)$

$$F(v_1) = F(1, 0, 0) = (1, 0)$$

$$F(v_2) = F(0, 1, 0) = (1, 1) = \omega_1$$

$$F(v_3) = F(0, 0, 1) = (0, 1)$$

2 Escrever as coordenadas dos vetores em $F(B)$ na base C

$$\begin{aligned} F(v_1) &= (1, 0) = a_{11} \omega_1 + a_{21} \omega_2 \\ &= a_{11} (1, 0) + a_{21} (1, 1) \end{aligned}$$

$$\begin{cases} 1 a_{11} + 1 a_{21} = 1 \\ 0 a_{11} + 1 a_{21} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_{11} = ? \\ a_{21} = 0 \end{cases} \quad \checkmark$$

$$[F(v_1)]_C = [(1, 0)]_C = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}_C$$

$$F(v_2) = (1, 1) = \omega_2 = 0 \omega_1 + 1 \omega_2$$

$$[F(v_2)]_C = [(1, 1)]_C = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}_C \leftarrow$$

$$\begin{aligned} F(v_3) &= (0, 1) = a_{13} \omega_1 + a_{23} \omega_2 \\ &= a_{13} (1, 0) + a_{23} (1, 1) \end{aligned}$$

$$\begin{cases} a_{13} + a_{23} = 0 \\ a_{23} = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_{13} + 1 = 0 \\ a_{23} = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_{13} = -1 \\ a_{23} = 1 \end{cases}$$

$$[F(v_3)]_C = [(0, 1)]_C = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}_C \leftarrow$$

As colunas de $[F]_C^B$ são as coordenadas de $F(v_j)$:

$$[F]_C^B = [[F(v_1)]_C \quad [F(v_2)]_C \quad \dots \quad [F(v_n)]_C]$$

$$[F]_C^B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} //$$

Calcule $F(3, -2, 7)$

$$F(x, y, z) = (x+y, y+z)$$

$$F(3, -2, 7) = (3+(-2), -2+7) = (1, 5)$$

$$[F(3, -2, 7)]_C = [F]_C^B [(3, -2, 7)]_B$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \\ 7 \end{bmatrix}_B = \begin{bmatrix} 3-7 \\ -2+7 \end{bmatrix}_C = \begin{bmatrix} -4 \\ 5 \end{bmatrix}_C$$

$$F(3, -2, 7) = -4\omega_1 + 5\omega_2$$

$$= -4(1, 0) + 5(1, 1)$$

$$= (-4+5, 5) = (-1, 5) \checkmark$$

Os espaços vetoriais $L(V, W)$ e $M_{m \times n}$ são isomorfos.

$$\dim(V) = n$$

$$\dim(W) = m$$

A transformação

$$M: L(V, W) \rightarrow M_{m \times n}$$

$$M(F) = [F]_C^B \text{ é bijetora.}$$

Ex: $T: P_1(\mathbb{R}) \rightarrow P_1(\mathbb{R})$

No base $B = \{1, t\}$:

$$[1]_B^B = [1]_B = [1] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Obtenha $T(a+bt)$

$$T(a, b) = T(a \cdot 1 + b \cdot t)$$

$$= \boxed{a T(1) + b T(t)}$$

$$T(1) = ? \quad T(t) = ?$$

$$[T(1)]_B = [T] [1]_B = [T] \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$[T(1)]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}_B \Rightarrow T(1) = 0u_1 + 1u_2$$

$$= 0(1) + 1t = t$$

$$\boxed{T(1) = t}$$

$$[T(t)]_B = [T] [t]_B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$[T(t)]_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}_B \Rightarrow T(t) = 1u_1 + 0u_2$$

$$= 1(1) + 0t = 1$$

$$\boxed{T(t) = 1}$$

$$T(a+bt) = aT(1) + bT(t)$$

$$= a t + b(1)$$

$$= b + a t. //$$

Exis^o ↓ transt $M^{-1} : M_{m \times n} \rightarrow L(V, W)$

$$\dim(L(V, W)) = \dim(M_{m \times n}) = mn //$$

Coordenadas

Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre o corpo \mathbb{K} .
Seja $B = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ uma base ordenada desse espaço.
Para cada vetor $\mathbf{v} \in V$, a n -upla de escalares $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ tal que

$$\mathbf{v} = \alpha_1 \mathbf{v}_1 + \alpha_2 \mathbf{v}_2 + \dots + \alpha_n \mathbf{v}_n = \sum_{j=1}^n \alpha_j \mathbf{v}_j$$

é única e chamada de **coordenadas** de \mathbf{v} na base B .

Matriz de coordenadas

Se as coordenadas do vetor \mathbf{v} na base B são $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$, então

$$[\mathbf{v}]_B = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{bmatrix}_B$$

é a **matriz de coordenadas** de \mathbf{v} na base B .

$$C = \{1, t, t^2\}$$

$$[1+t+t^2]_C = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}_B$$

$$F: V \rightarrow V$$

1) Identidade. $I: V \rightarrow V$
 $I(u) = u$

Potenciação de operadores

$$(F \circ F)(u) = F^2(u) = F(F(u))$$

Polinômios de operadores:

$$p(F) = \alpha F + \beta F^2 + \gamma F^3 + \dots$$

$$p(F) \in L(V)$$

1) Operadores nilpotentes
 existe $n \geq 1$ t.q.

$$F^n = 0$$

2) Operador idempotente: (projeção)

$$F^2 = F$$

3) Operador inverso: $F^{-1}: V \rightarrow V$

$$F F^{-1} = I \Leftrightarrow F^{-1} F = I$$

$$F^2 F^{-1} = F(F F^{-1}) = F I = F$$

Transf. biettoria $F: V \rightarrow W$

Inversa à esq e inv. à dir.

$$F_E^{-1} \cdot (F_E^{-1} F)(v) = v$$

$$F_E^{-1} : W \rightarrow V$$

$$F_D^{-1} : W \rightarrow V \quad \begin{matrix} \nearrow \\ w \in W \end{matrix}$$
$$(F F_D^{-1})(w) = w$$

Se F possui F_E^{-1} e F_D^{-1} então

$$F_E^{-1} = F_D^{-1}$$

$$S: C^1 \rightarrow C^1 : S(f) = \int f(x) dx$$

$$D: C \rightarrow C : D(f) = \frac{df}{dx}$$

$$(SD)(f) = \int \frac{df}{dx} dx = f(x) + c \neq f(x)$$

$$(DS)(f) = \frac{d}{dx} \int f(x) dx = f(x)$$

$$D = S_E^{-1} \quad \text{mas} \quad \nexists S_D^{-1}$$

$$S = D_D^{-1} \quad \text{mas} \quad \nexists D_E^{-1}$$